## PROGRESSION









## Codage et Robotique : Catégorie 1

Séquence 1: Découverte de la programmation avec le codage appliqué aux déplacements dans l'espaces

Séquence 2: À la découverte du robot Blue-Bot pour la programmation séquentielle

Séquence 3: À la découverte du robot Ozobot

Séquence 4: Programmer avec le robot Sphero

**Séquence 5:** Découverte du robot Thymio: Projet R2T2



## Codage et Robotique : Catégorie 2

Découverte de la programmation Séquence 1:

Premiers pas vers la Robotique avec la Séquence 2: découverte de VEX robotique pour

programmer un robot virtuel

Robot Autonome : A la découverte du Robot Séquence 3:

Mbot

Séquence 4: Robotique avec Thymio vers le defi R2T2

Séquence 5: Robotique avec le Robot Sphero

Découverte de l'électronique pour la conception Séquence 6:

et la programmation du système de contrôle

d'un robot ou d'un dispositif automatisé

Découverte de la modélisation 3D dans la Séquence 7:

marche vers la conception d'un robot de A à Z









## Codage et Robotique : Catégorie 3

**Séquence 1:** Algorithmie et Programmation

Premiers pas vers la Robotique avec Python:

Séquence 2: A la découverte de VEX robotique pour

programmer un robot virtuel

Séquence 3: Programmation du robot Thymio avec Python

Séquence 4: Programmation Arduino :

Découverte vittascience - ThinkerCAD

**Séquence 5:** Application robotique avec ROS

**Séquence 6:** PROJET: Fabrication d'un Robot